



## 摘要

本文档随 MCF8316A 客户评估模块 (EVM) 一起提供，作为 MCF8316Ax 数据表 ([MCF8316A 三相无传感器-FOC BLDC 电机驱动器](#)) 的补充。本用户指南详细介绍了如何实现 EVM 硬件以及如何对电路板进行设置和供电。

## 内容

<b>1 注意事项和警告</b>	2
<b>2 引言</b>	3
<b>3 快速入门指南</b>	4
<b>4 硬件和软件概述</b>	5
4.1 硬件连接概述 - MCF8316AEVM	5
4.2 连接详细信息	5
4.3 MSP430FR2355 微控制器和用户界面	7
4.4 LED 指示灯	8
4.5 用户可配置设置	9
<b>5 硬件设置</b>	11
<b>6 MCF8316A GUI 应用</b>	12
6.1 运行 GUI	12
6.2 离线安装程序	12
<b>7 MSP430FR2355 接口固件</b>	14
7.1 下载 Code Composer Studio 并导入 MSP430FR2355 接口固件代码	14
7.2 使用 eZ-FET 对 MSP430FR2355 进行编程	14
<b>8 示意图</b>	16
8.1 主电源和 π 型滤波器	16
8.2 连接器和接口	16
8.3 USB 转 UART	17
8.4 MCU 编程和调试	17
8.5 MSP430FR2355 MCU	18
8.6 MCF8316A 三相无传感器 FOC 集成驱动器	18
8.7 降压稳压器	19
8.8 状态 LED	20
8.9 开关和速度输入	20
<b>9 修订历史记录</b>	20

## 商标

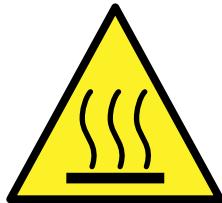
LaunchPad™ are trademarks of Texas Instruments.

所有商标均为其各自所有者的财产。

## 1 注意事项和警告

请遵守 EVM 板上印刷的以下注意事项和警告。

热表面：



注意热表面！接触可能会导致烫伤。请勿触摸。操作时请采取适当的预防措施。

## 2 引言

MCF8316A 是一款 4.5V 至 35V、8A 峰值集成三相栅极驱动器 IC，具有无传感器磁场定向控制，用于电机驱动应用。它提供了三个高精修整和温度补偿的半桥 MOSFET、栅极驱动器、电荷泵、电流检测放大器、用于外部负载的线性稳压器和可调降压稳压器。I2C 接口变体 (MCF8316A) 还提供标准 I2C 接口，用于通过外部控制器配置各种器件设置和读取故障诊断信息。

MCF8316AEVM 包括板载 FTDI 芯片和板载 MSP430FR2355 MCU，板载 FTDI 芯片用于将 USB 通信从 Micro-USB 连接器转换为 UART，板载 MSP430FR2355 MCU 与 MCF8316A 连接。它还可以为 MCF8316A 器件的 SPI 变体提供 SPI 通信。有许多可供用户选择的跳线、电阻器、连接器和测试点来评估器件的许多功能并配置器件专用设置。

此文档是补充 MCF8316AEVM 的启动指南。它旨在方便工程师设计、实施和验证 MCF8316A 器件的参考硬件。

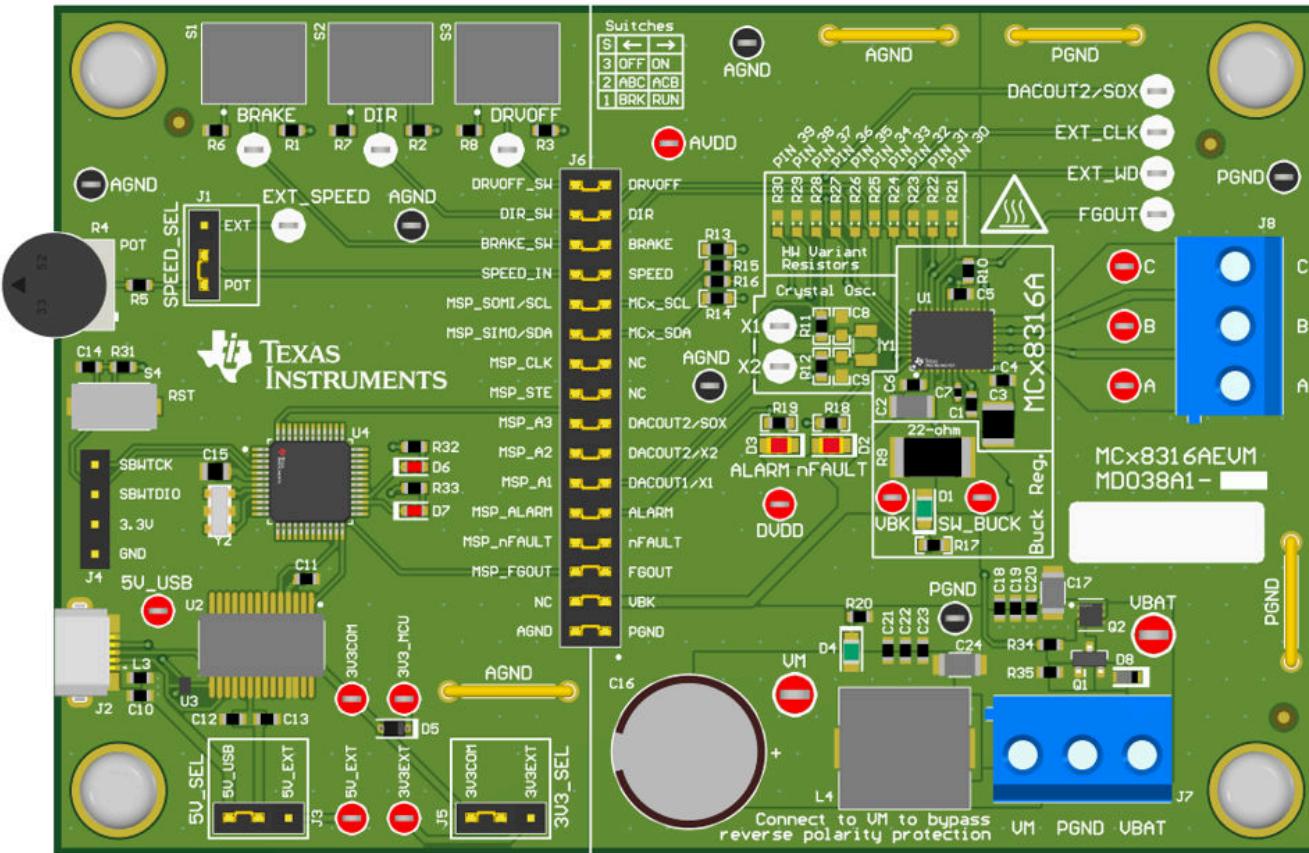


图 2-1. MCF8316AEVM 印刷电路板 (PCB - 顶视图)

### 3 快速入门指南

MCF8316AEVM 需要一个电源，其推荐的工作范围为 4.5V 至 35V。要设置 EVM 并为其供电，请按照以下顺序操作：

1. 将电机相位连接到连接器 J8 上的 A、B、C。
2. 请勿打开电源。将电机电源连接到连接器 J7 上的 VBAT/VM 和 PGND。
  - a. 要启用反极性保护和  $\pi$  型滤波器，请连接到 VBAT。请注意，当连接到 VBAT 时，由于反极性保护电路中的二极管压降，VM 将是小于 VM - 0.7V。
  - b. 要禁用反极性保护和  $\pi$  型滤波器，请连接到 VM。
3. 选择 J3 至 5V\_USB 和 J5 至 3V3COM 以便通过 USB 电源为 MSP430 供电。
4. 将 Micro-USB 线缆连接到计算机中。
5. 将电位计按顺时针旋转，使电机上电后速度为零。
6. 向右拨动开关 S1 以配置 BRAKE = RUN，向左拨动 S2 以配置 DIR = ABC，向右拨动 S3 以配置 DRVOFF = ON
7. 打开电机电源。
8. 使用电位计 R4 控制电机的速度，使用开关禁用电机驱动器、改变方向或使电机制动。或者，使用 GUI ( 如节 6 所示 ) 监控电机的实时速度，将 MCF8316A 置于低功耗睡眠模式，并读取 LED 的状态。

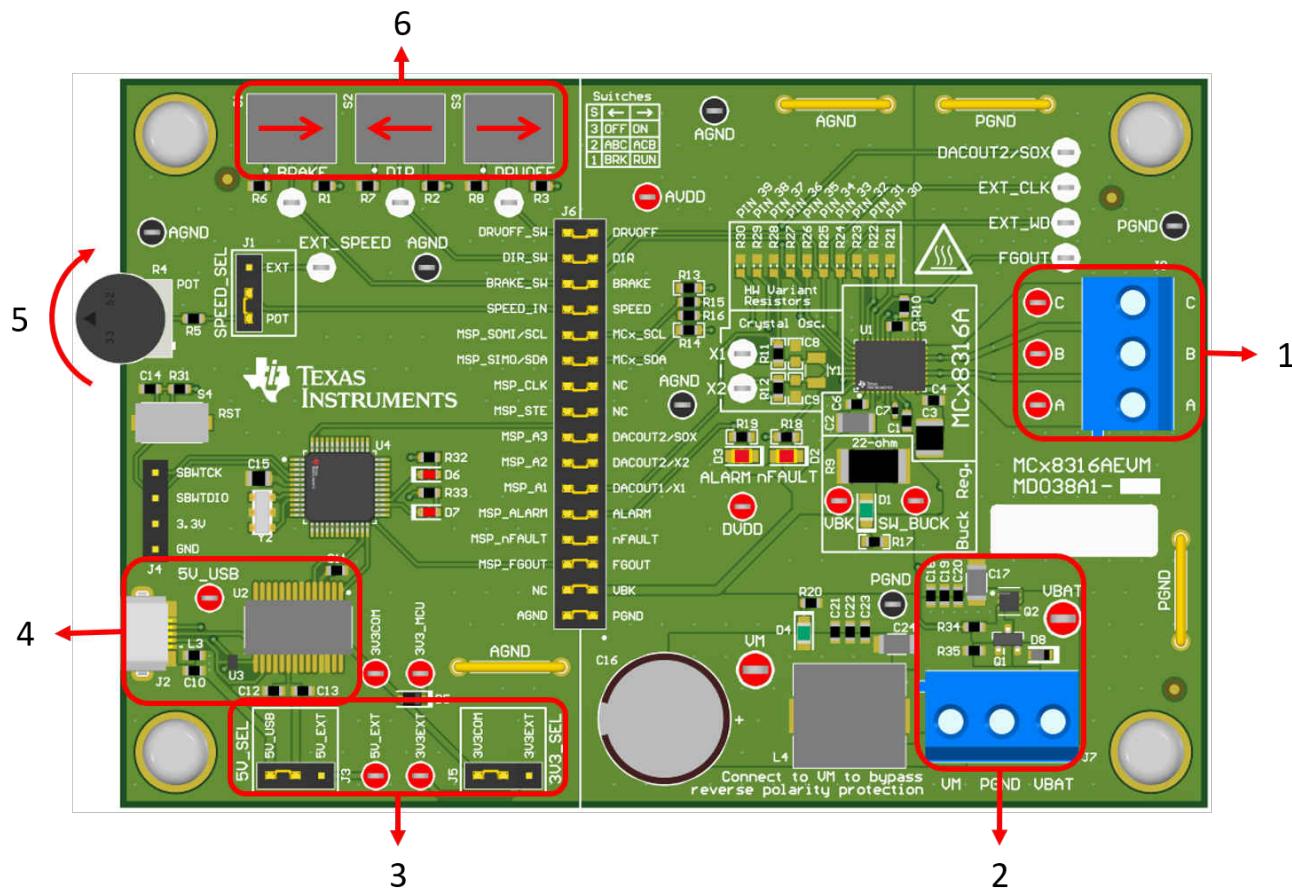


图 3-1. 快速入门指南参考

## 4 硬件和软件概述

### 4.1 硬件连接概述 - MCF8316AEVM

图 4-1 示出了 MCF8316AEVM 评估模块的主要模块。MCF8316AEVM 是为 4.5V 至 35V 的输入电源而设计的。MCF8316A 包括三个集成半桥，并实现了无传感器 FOC 算法，以高达 8A 的峰值电流旋转电机。它还集成了一个可调降压调节器，可以支持多种类型的霍尔传感器配置。

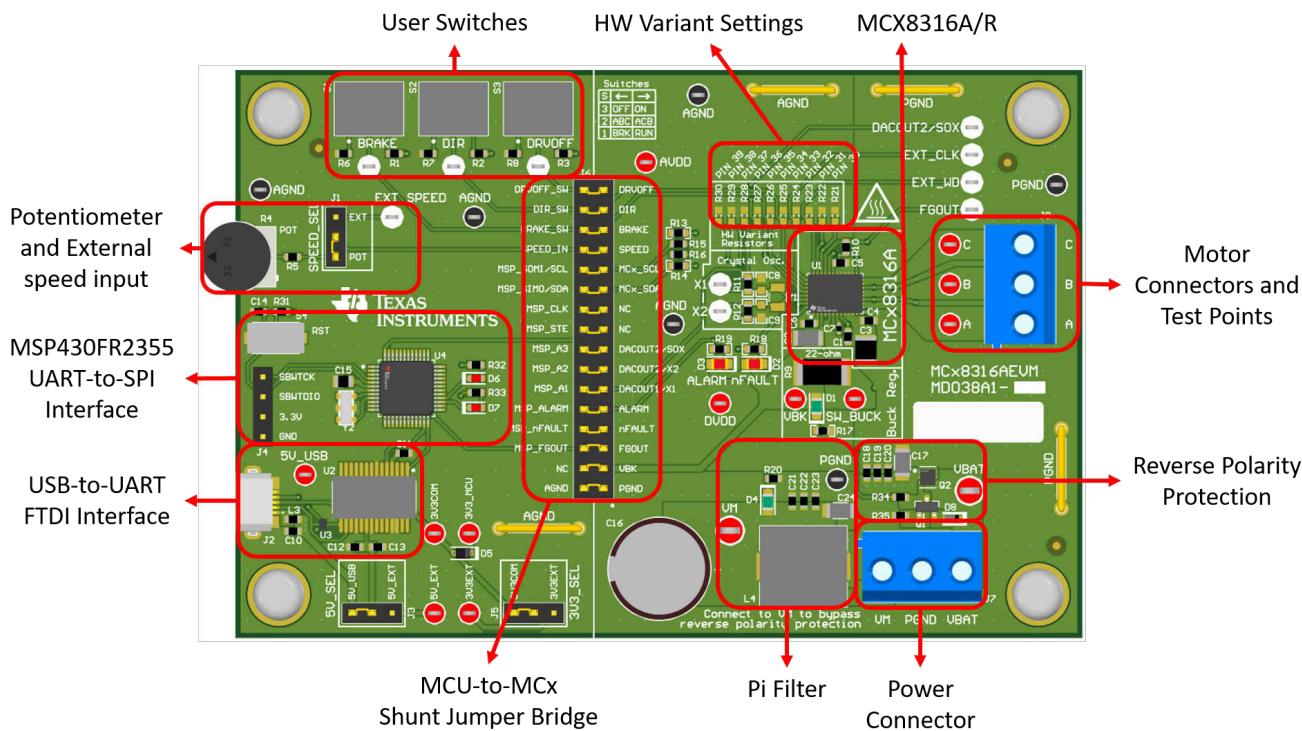


图 4-1. MCF8316AEVM 主要硬件模块

### 4.2 连接详细信息

图 4-2 示出了与 MCF8316AEVM 的连接，用于旋转三相无传感器无刷直流电机。

4.5V 至 35V 电源或电池连接到连接器 J7 上的 VBAT 或 VM 和 PGND 端子。在 VBAT 和 PGND 端子上实现了反极性保护和  $\pi$  型滤波器。要绕过反极性保护和  $\pi$  型滤波器，请将电源连接到电路板上的 VM 端子或 VM 测试点和 PGND。

BLDC 电机的三相直接连接到 MCF8316AEVM 上提供的螺钉端子连接器 J8 的 A、B 和 C 端子。

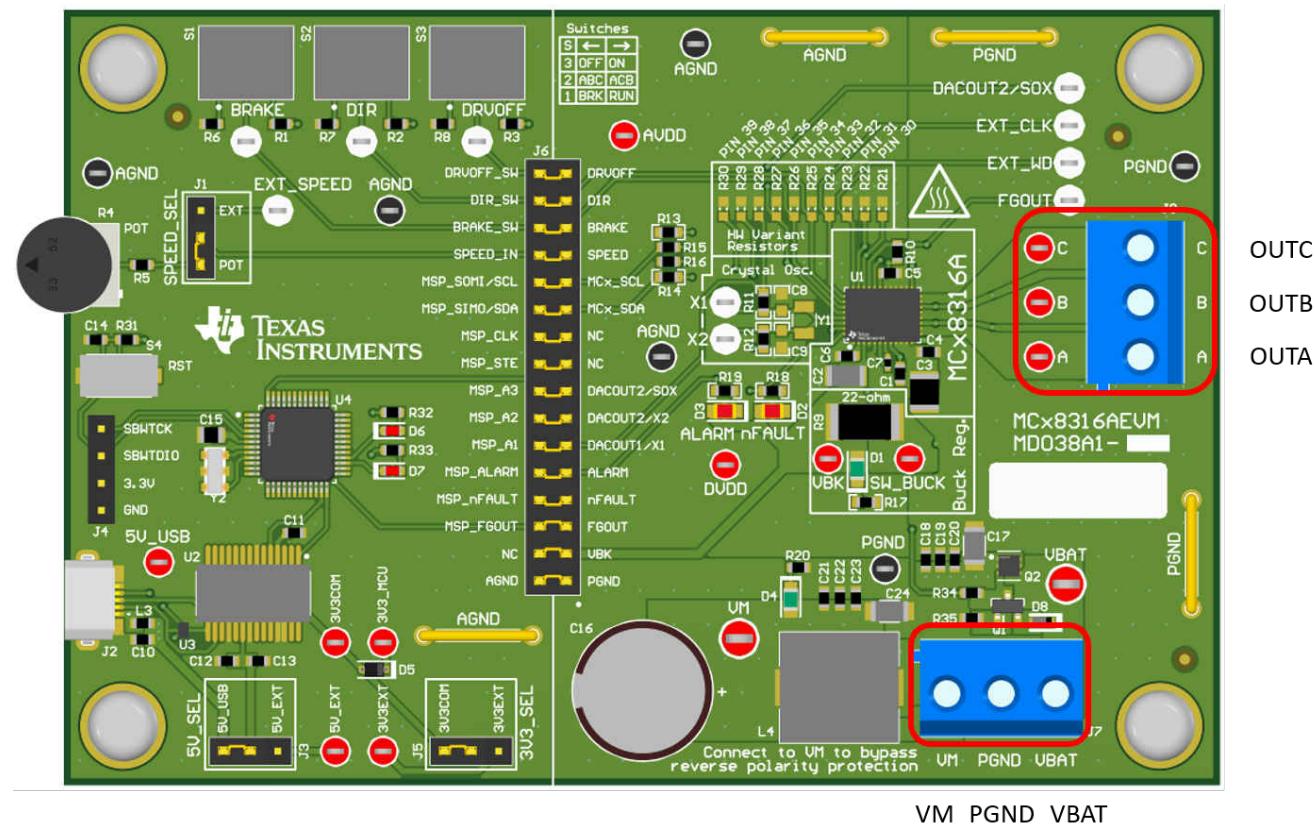


图 4-2. 从电机到 MCF8316AEVM 的连接

图 4-3 MSP430FR2355 微控制器显示了 Micro-USB 电缆插入 MCF8316AEVM 中以提供评估模块和 GUI 之间的通信。USB 数据和 USB 的 5V 电源转换为 UART 数据和 3.3V 电源，为 MSP430FR2355 微控制器供电。USB 电源的 5V 限制在 500mA，FTDI 芯片的 3.3V 限制在 30mA。如果用户希望为这些电源轨提供更多电流，可以使用 5V\_SEL 跳线 J3 和 3V3\_SEL 跳线 J5 连接外部电源轨。

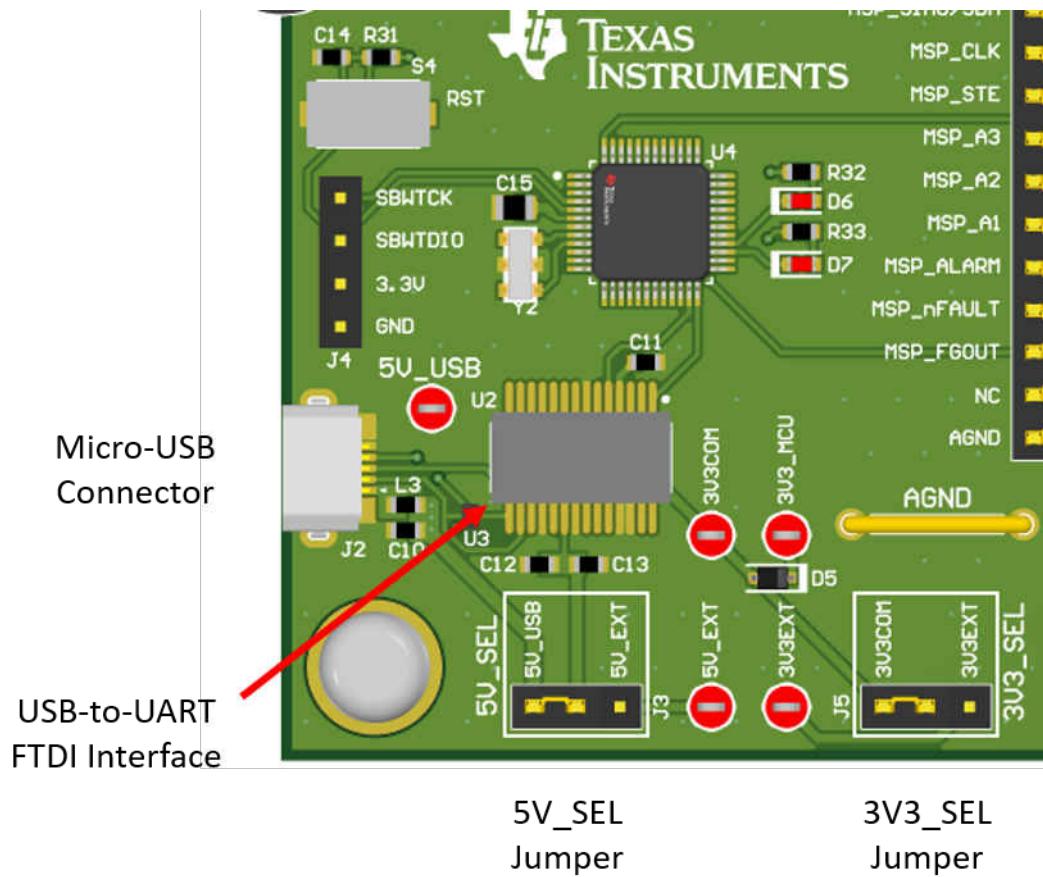


图 4-3. 用于 MCF8316AEVM 的 Micro-USB 连接器和 UART

#### 4.3 MSP430FR2355 微控制器和用户界面

MCF8316AEVM 包括 MSP430FR2355 低功耗 MCU (如 图 4-4 所示 )，其通过 I2C 与 MCF8316A 通信。

要对 MSP430FR2355 进行编程，必须将外部 MSP430 FET 编程器连接到 Spy-Bi-Wire (SBW) 接口连接器 J4。许多 MSP430 LaunchPad™ 提供板载 eZ-FET 调试探针，可通过跳线连接到 MCF8316AEVM 以将固件闪存到 MSP430FR2355 微控制器中。

用户可以随时使用复位 (RST) 按钮复位并重启 MCU 程序。两个低电平有效 LED ( D6 和 D7 ) 也可用于调试目的。

最后，32 针连接器 J6 上的分流跳桥连接微控制器和 MCF8316A 之间的所有信号。可以根据需要插入或移除这些跳线，以便将微控制器与栅极驱动器隔离。这允许微控制器信号调试或使用 MCF8316AEVM 作为带有外部微控制器的独立栅极驱动器。

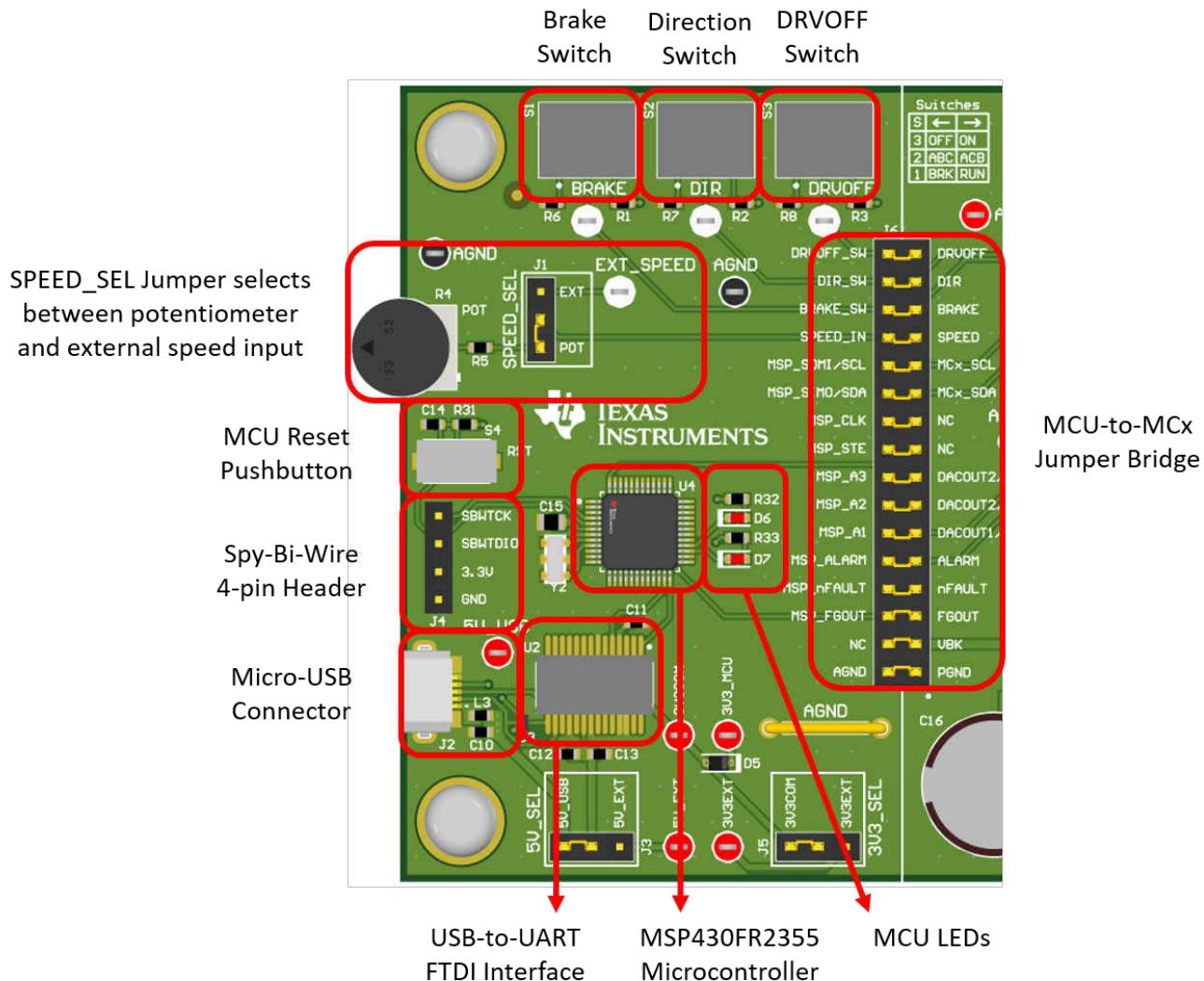


图 4-4. MSP430FR2355 MCU 和 MCF8316AEVM 上的用户界面

#### 4.4 LED 指示灯

MCF8316AEVM 具有 5 个状态 LED，提供电源的状态和评估模块的功能。默认情况下，当电路板通电且程序已闪存到微控制器上时，VM LED 和 3.3V 降压 LED 点亮。表 4-1 显示 LED 说明，上电过程中点亮的 LED 以粗体显示，图 4-5 显示 LED 的位置。

表 4-1. MCF8316AEVM LED 说明 ( 上电后默认为粗体 )

标识符	名称	颜色	说明
D1	降压稳压器	绿色	内部降压稳压器是电压输出
D2	nFAULT	红色	当 MCF8316A 发生故障时灯亮
D3	ALARM	红色	当 MCF8316A 发生报警条件时灯亮
D4	<b>VM</b>	绿色	电机电源供应给电路板
D5	<b>MSP_LED1</b>	红色	用于 UART 或调试
D6	MSP_LED2	红色	用于 UART 或调试

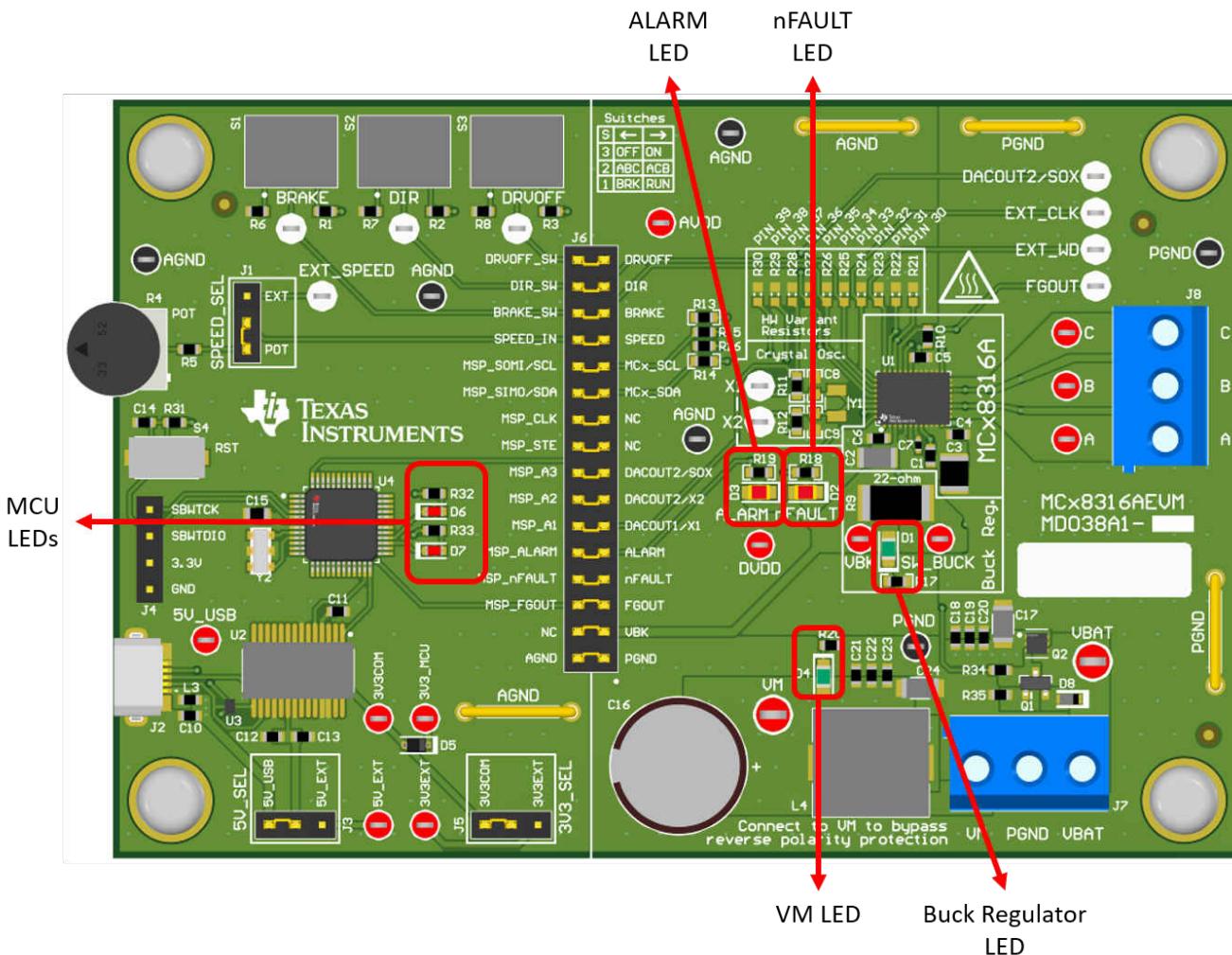


图 4-5. MCF8316AEVM LED

#### 4.5 用户可配置设置

MCF8316AEVM 在整个评估板上包含各种用户可选择的跳线、开关和电阻器，用于配置设置。表 4-2 总结了所有这些可配置设置。

表 4-2. MCF8316AEVM 上用户可选设置的说明 (默认为粗体)

标识符	设置名称	说明	层	位置	功能
L1/L2/R9	降压稳压器模式	用户填充 L1、L2 或 R9 以选择降压稳压器的开关组件	顶层	L1 = 47uH 电感器	电感器模式
			底层	L2 = 22 $\mu$ H	电感器模式
			底层	R1 = 22 $\Omega$	电阻器模式
J5	3V3_SEL	为 MCU 电源选择 3.3V	顶层	J5 = 3V3EXT	外部
				J5 = 3V3COM	来自 FTDI (30mA)
J3	5V_SEL	为 FTDI 电源选择 5V	顶层	J3 = 5V_EXT	外部
				J3 = 5V_USB	来自 USB 电源 (500mA)

**表 4-2. MCF8316AEVM 上用户可选设置的说明 (默认为粗体) (continued)**

标识符	设置名称	说明	层	位置	功能
J1	SPEED_SEL	选择 SPEED 输入源	顶层	J1 = EXT	外部 EXT_SPEED 测试点
				J1 = POT	来自电位计 R4
				J1 被移除	浮动
J6	MSP 到 MCx 分流跳桥	插入跳线时，将来自 MCU 和用户开关的信号连接到 MCx8316A	顶层	DRVOFF_SW	DRVOFF
				DIR_SW	DIR
				BRAKE_SW	BRAKE
				SPEED_IN	SPEED
				MSP_SOMI/SCL	MCx_SCL
				MSP_SIMO/SDA	MCx_SDA
				MSP_CLK	NC
				MSP_STE	NC
				MSP_A3	DACOUT2/SOX
				MSP_A2	MCX_DACOUT2/X2
				MSP_A1	MCX_DACOUT1/X1
				MSP_ALARM	ALARM
				MSP_nFAULT	nFAULT
S1	BRAKE	打开所有低侧 MOSFET	顶层	左侧	启用制动
				右侧	禁用制动
S2	DIR	控制电机方向	顶层	左侧	ABC
				右侧	ACB
S3	DRVOFF	禁用栅极驱动器	顶层	左侧	启用 MCF8316A
				右侧	禁用 MCF8316A

## 5 硬件设置

运行电机所需的硬件是 MCF8316AEVM、Micro-USB 电缆和具有 4.5V 至 35V 直流输出的电源。按照以下步骤启动 MCF8316AEVM：

1. 将直流电源连接到接头 J7。连接到 VBAT 和 PGND，以便对 EVM 应用反极性保护和  $\pi$  型滤波器。否则，连接到 VM 和 PGND 以绕过反极性保护和  $\pi$  型滤波器。
2. 应用用户可配置的跳线设置。有关更多信息，请参阅[节 4.5](#)。
3. 程序闪存到 MCU 中，如[节 4](#)中所述。在 GUI Composer 中启动 GUI 并断开 4 针 JTAG 连接。
4. 将 Micro-USB 电缆连接到 MCF8316AEVM 和计算机。
5. 打开电源并为 PCB 通电。

如果使用带外部微控制器的 MCF8316AEVM，请从跳线桥 J6 中移除所有分流跳线。将外部跳线从外部 MCU 连接到跳线桥的左侧。

## 6 MCF8316A GUI 应用

MCF8316AEVM 包括 USB-UART 接口，其使用 MSP430FR2355 微控制器，作为主机 PC 和 MCF8316A 器件之间的通信桥，并用于配置各种器件设置和读取故障诊断信息。MCF8316A GUI 通过此通信接口与 MCF8316A 进行连接和配置。

通过 TI 云图库访问 [MCF8316A GUI](#)。

### 6.1 运行 GUI

MCF8316A GUI 可以直接在 Web 浏览器中运行（支持 Google Chrome 和 Firefox）。

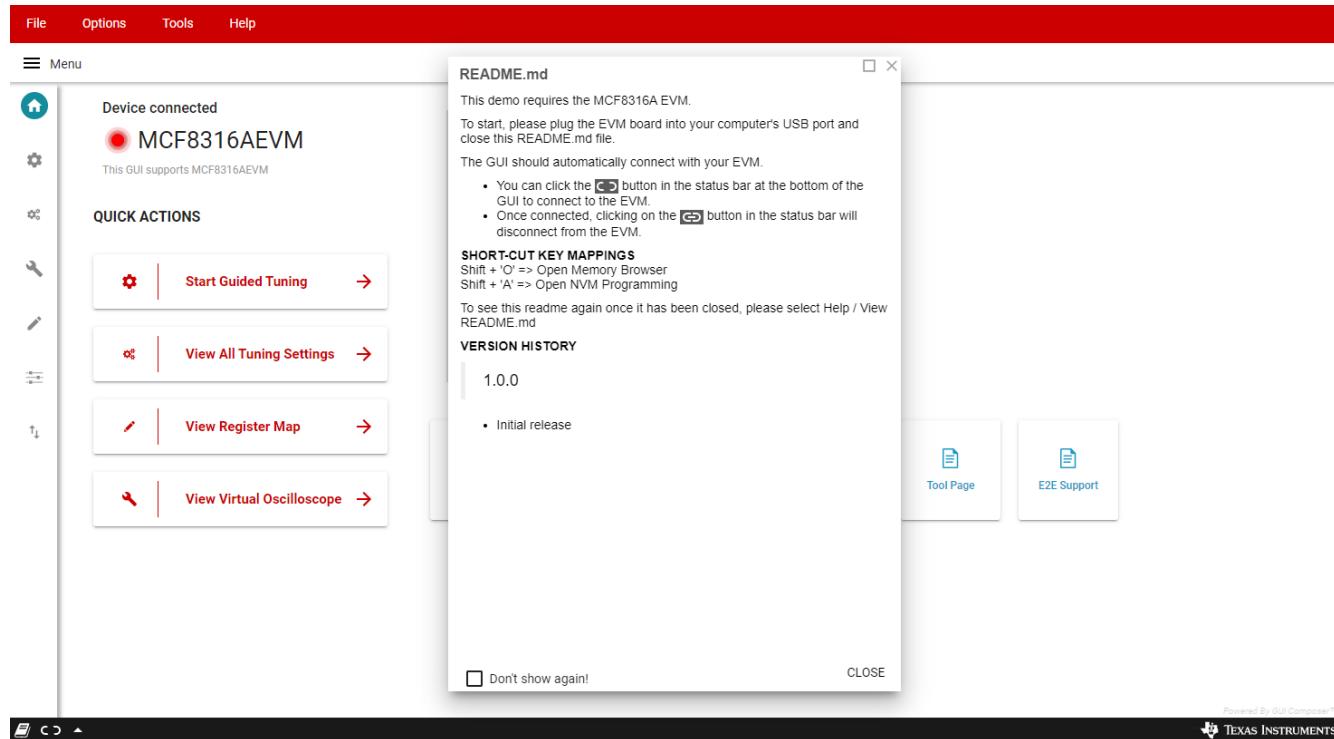


图 6-1. MCF8316A GUI

加载 GUI 后，按照 GUI 的指导调谐部分一步一步地配置器件。

### 6.2 离线安装程序

或者，可以使用 TI 云图库中的下载功能下载和离线安装 MCF8316A GUI。



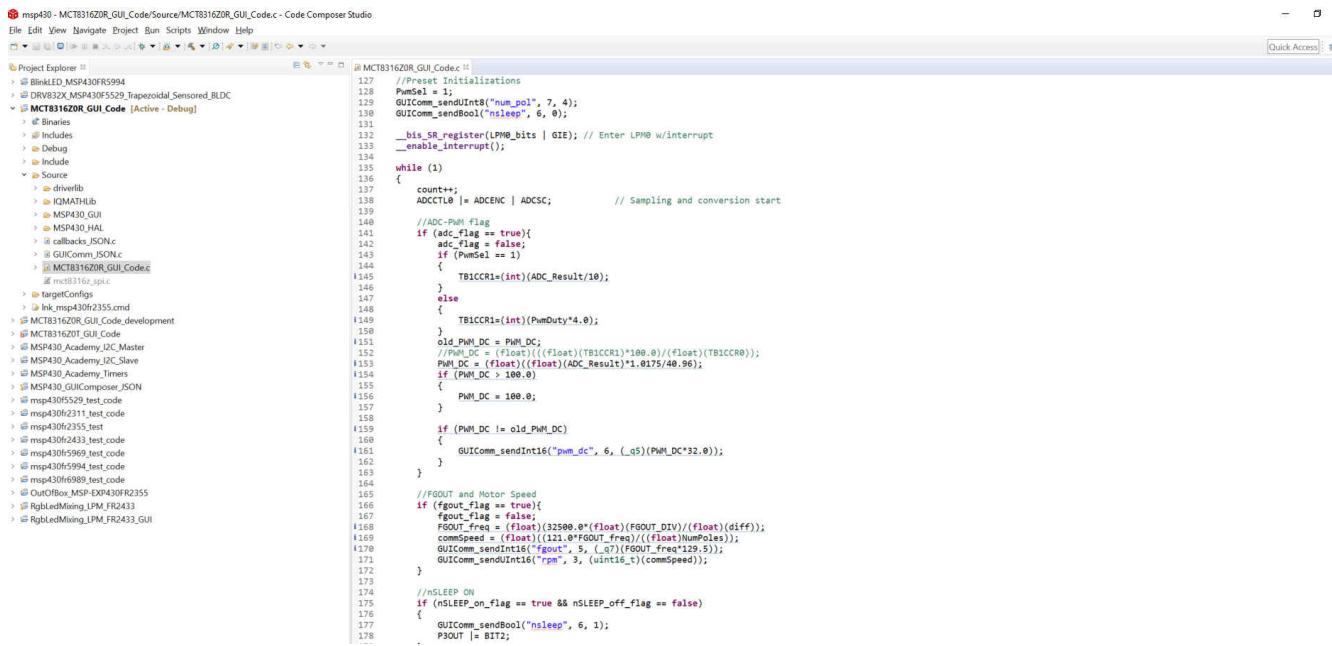
图 6-2. MCF8316A GUI 离线安装程序

## 7 MSP430FR2355 接口固件

MCF8316AEVM 上的 MSP430FR2355 预编程有 PC GUI 和 MCF8316A 通信所需的固件。要在 MSP430FR2355 上重新编程或闪存自定义代码，您需要一个包含 eZ-FET 调试探针的外部 MSP430 LaunchPad™。在这个示例中，我们使用 [MSP-EXP430FR2355 LaunchPad 开发套件](#)来提供调试探针。按照以下步骤下载用于 GUI 的 MCF8316AEVM 代码。

### 7.1 下载 Code Composer Studio 并导入 MSP430FR2355 接口固件代码

1. 将“MCF8316AEVM\_MSP430FR2355\_Firmware\_GUI.zip”解压到计算机上的某个位置。
2. 下载最新版本的 [Code Composer Studio](#)。这将在目录 C:\ti 中设置一个 ti 文件夹。
  - a. 接受所有协议，默认安装位置，然后点击“下一步”继续浏览菜单。
  - b. 在“选择组件”窗口中，确保选中“MSP430 Low-Power MCUs”以安装 MSP430 LaunchPad 评估套件所需的软件包。
3. 安装后，运行 CCS 并选择一个文件夹或默认文件夹作为工作区来存储任何新项目。可以根据用户的喜好更改位置和命名约定。点击“确认”按钮以接受。
4. 在 CCS 中，点击“项目”选项卡并选择导入 CCS 项目”。点击“浏览”按钮。
5. 选择在步骤 1 中安装的“MCF8316AEVM\_MSP430FR2355\_Firmware\_GUI”文件夹。
6. 将项目“MCF8316AEVM\_MSP430FR2355\_Firmware\_GUI”导入您的工作区，如图 7-1 所示。



```

msp430 - MCF831620R_GUI_Code\Source\MCF831620R_GUI_Code.c - Code Composer Studio
File Edit View Navigate Project Bus Scripts Window Help
Project Explorer MCF831620R_GUI_Code
  -> MCF831620R_GUI_Code [Active - Debug]
    -> Binaries
    -> Includes
    -> Debug
    -> Include
    -> Source
      -> driverlib
      -> I2C
      -> IOMATLIB
      -> MSP430_GUI
      -> MSP430_HAL
      -> callbacks_JSON.c
      -> GUIComm_JSON.c
      -> MCF831620R_GUI_Code.c
        -> MCF831620R_GUI_Code.h
      -> targetConfig.h
      -> link.msp430fr2355.cmd
    -> MCF831620R_GUI_Code.development
    -> MCF831620R_GUI_Code
    -> MSP430_Academy_I2C_Master
    -> MSP430_Academy_I2C_Slave
    -> MSP430_Academy_Timers
    -> MSP430_GUI_Composer_JSON
    -> msp430f5295_test_code
    -> msp430f5231t1_test_code
    -> msp430f5235t1_test
    -> msp430f5243t1_test_code
    -> msp430f5994t1_test_code
    -> msp430f5989t1_test_code
    -> OutOfBox_MSP-EXP430FR2355
    -> RgbledMoving_LPM_F2433
    -> RgbledMoving_LPM_F2433.GU

```

```

127 //Preset Initializations
128 PwmSel = 1;
129 GUIComm_sendBool("num_pole", 7, 4);
130 GUIComm_sendBool("nSleep", 6, 0);
131
132 __bis_SR_register(LPM0_bits | GIE); // Enter LPM0 w/interrupt
133 __enable_interrupt();
134
135 while (1)
136 {
137   count++;
138   ADCCTL0 |= ADCEN | ADCSC; // Sampling and conversion start
139
140   //ADC_Pwm_flag
141   if (adc_flag == true){
142     adc_flag = false;
143     if (PwmSel == 1)
144     {
145       TB1CCR1=(int)(ADC_Result/10);
146     }
147     else
148     {
149       TB1CCR1=(int)(PwmDuty*4.0);
150     }
151   }
152   old_Pwm_DC = Pwm_DC;
153   />Pwm_DC = (float)((float)(TB1CCR1)*100.0)/(float)(TB1CCR0);
154   Pwm_DC = (float)(float)(ADC_Result)*1.0275/40.96;
155   if (Pwm_DC > 100.0)
156   {
157     Pwm_DC = 100.0;
158   }
159   if (Pwm_DC != old_Pwm_DC)
160   {
161     GUIComm_sendInt16("pwm_dc", 6, (_s5)(Pwm_DC*32.0));
162   }
163 }
164
165 //FGOUT and Motor Speed
166 if (fgout_flag == true){
167   fgout_flag = false;
168   FGOUT_freq = (float)(32500.0*(float)(FGOUT_DIV)/(float)(diff));
169   commSpeed = (float)((121.0*FGOUT_freq)/(float)(numPoles));
170   GUIComm_sendInt16("fgout", 5, (_s7)(FGOUT_freq*129.5));
171   GUIComm_sendInt16("pwm", 3, (uint16_t)(commSpeed));
172 }
173
174 //nSLEEP ON
175 if (nSleep_on_flag == true && nSleep_off_flag == false)
176 {
177   GUIComm_sendBool("nsleep", 6, 1);
178   P3OUT |= BIT2;

```

图 7-1. Code Composer Studio 中的 MSP430FR2355 接口固件代码

### 7.2 使用 eZ-FET 对 MSP430FR2355 进行编程

MSP430FR2355 LaunchPad 上的 eZ-FET 调试探针使用 SPI-by-Wire JTAG 接口对 MCF8316AEVM 上的 MSP430FR2355 MCU 进行编程。有关包含板载 eZ-FET 调试探针的 MSP430 LaunchPad，请参阅 [MSP430 LaunchPad 开发套件](#)。

1. 从 MSP430 LaunchPad 上移除 GND、3V3、SBWTIO 和 SBWTCK 跳线。
2. 将 GND、3V3、SBWTCK 和 SBWTIO 信号 LaunchPad eZ-FET 侧的顶部引脚连接到 MCF8316AEVM 的 J4 上的各自引脚，如表 7-1 和图 7-2 所示。
3. 将 Micro-USB 电缆连接到 MSP430 LaunchPad 和 PC。
4. 点击“构建项目”图标或“Ctrl”+B，确保项目构建成功。如果需要，从“Console”上接受任何更新。
5. 点击“调试项目”设置调试会话，然后按“播放”按钮运行代码。
6. 停止调试会话，关闭 Code Composer Studio，断开 SPI-by-Wire 跳线，并从 MSP430 LaunchPad 上拔下 Micro-USB 电缆。

表 7-1. 对 MSP430FR2355 进行编程所需的 SPY-BI-Wire 连接

MSP430 LaunchPad™ ( eZ-FET 调试探针侧 ) (J101)	MCF8316AEVM 4 针 SPI-by-Wire 接头 (J4)
GND	GND
3V3	3.3V
SBWTDO	SBWTDO
SBWTCK	SBWTCK

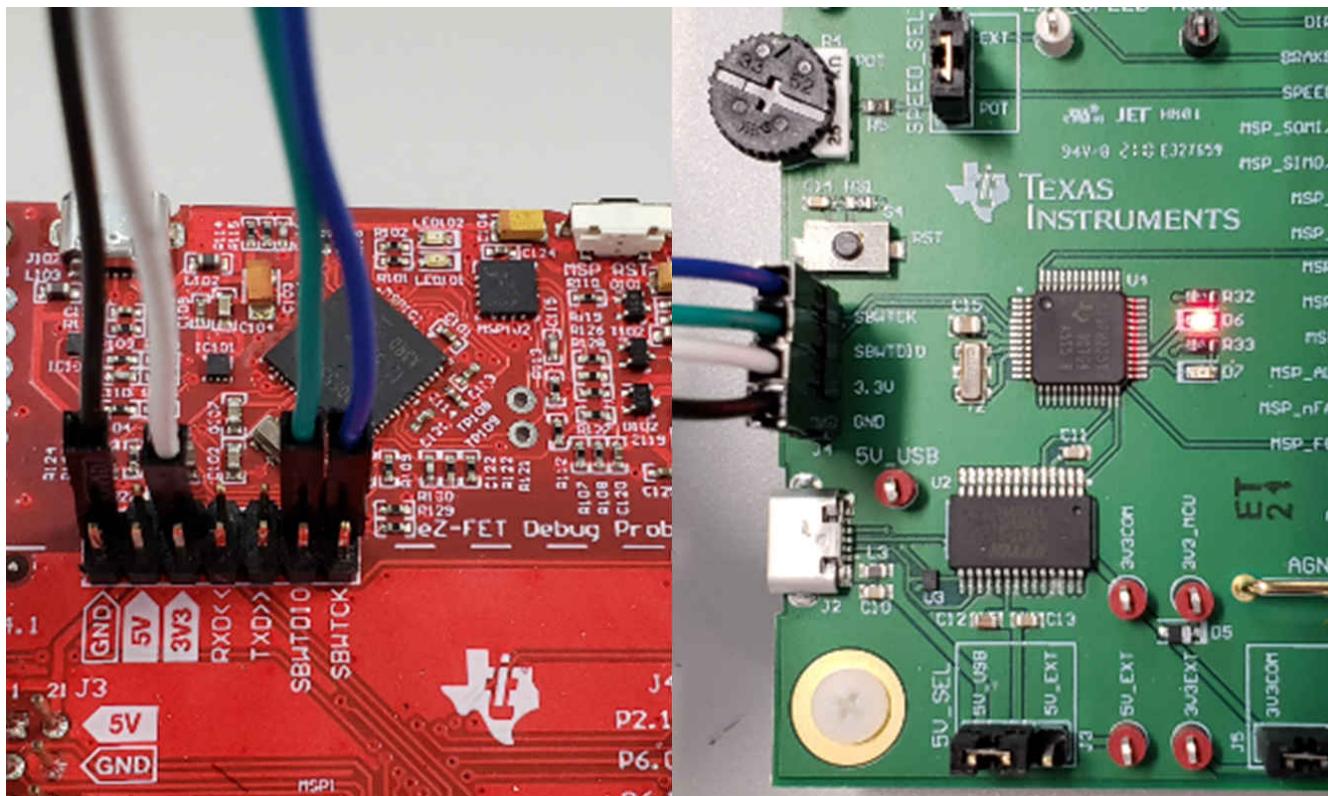


图 7-2. 连接到 MCF8316AEVM 的 MSP430 LaunchPad™ eZ-FET 探针

## 8 示意图

### 8.1 主电源和 $\pi$ 型滤波器

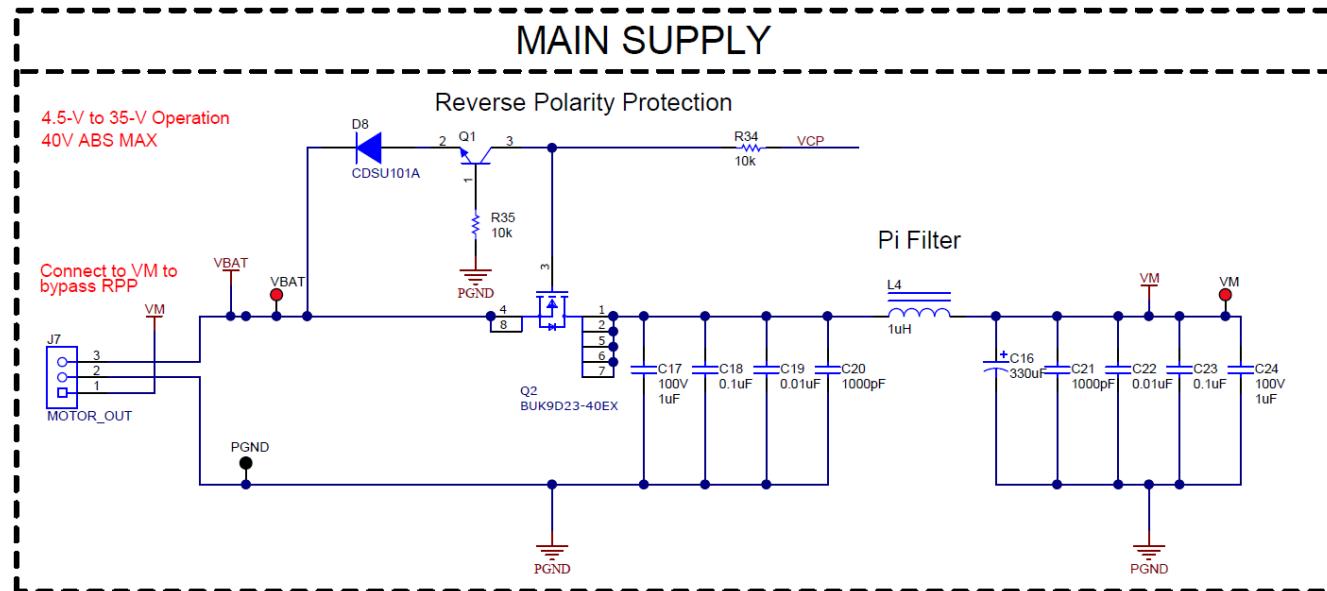


图 8-1. 主电源和  $\pi$  型滤波器示意图

### 8.2 连接器和接口

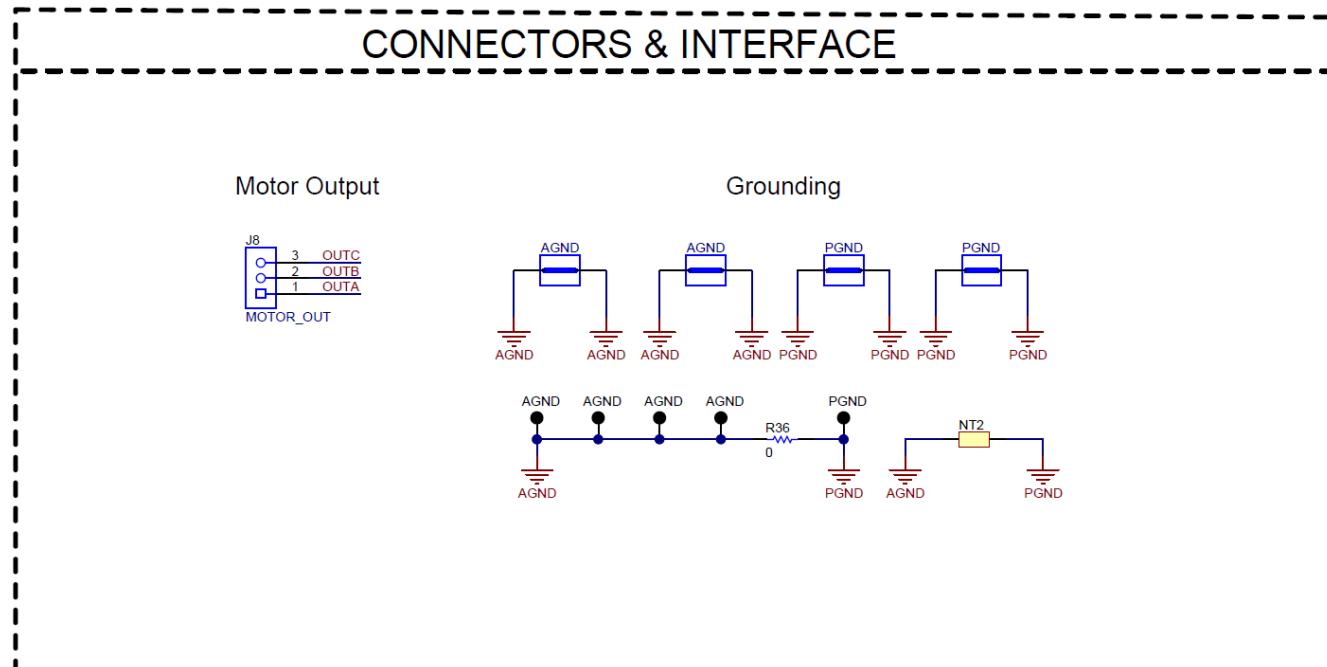


图 8-2. 连接器和接口示意图

## 8.3 USB 转 UART

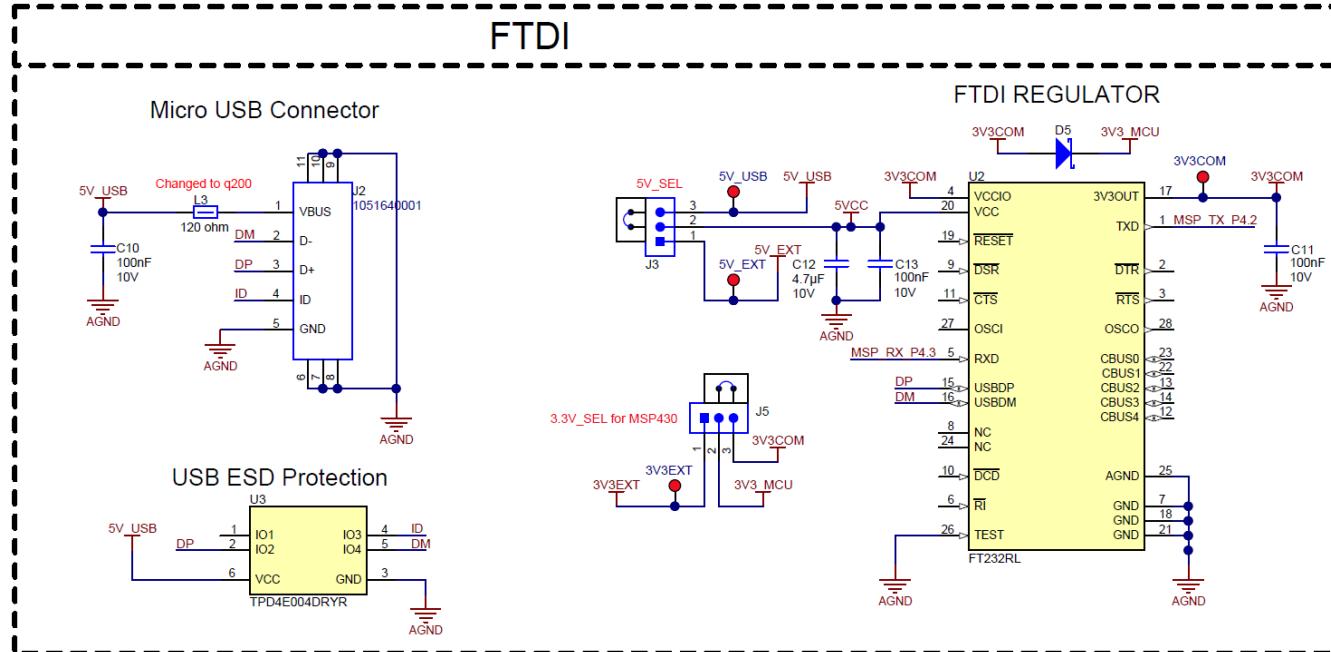


图 8-3. USB 转 UART 电路示意图

## 8.4 MCU 编程和调试

### MCU PROGRAMMING

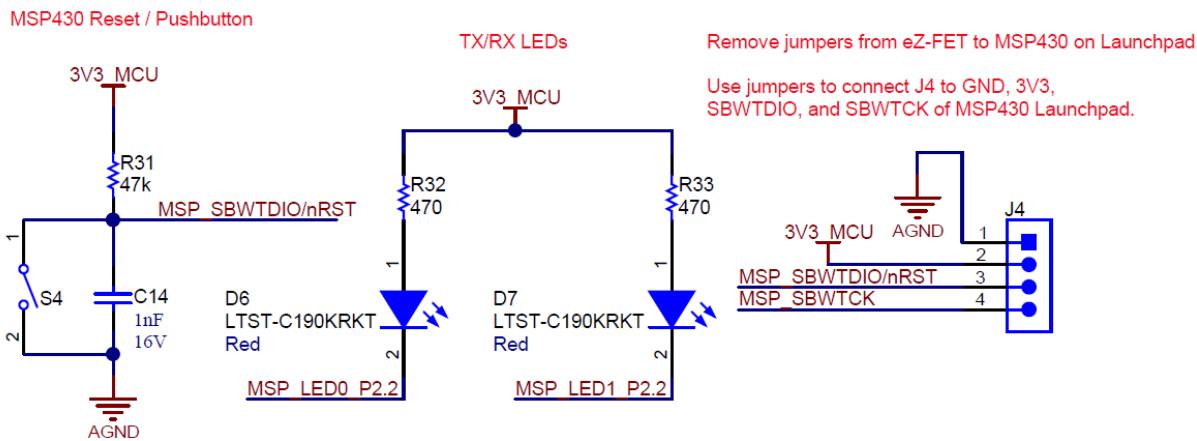


图 8-4. MCU 编程和调试示意图

示意图

## 8.5 MSP430FR2355 MCU

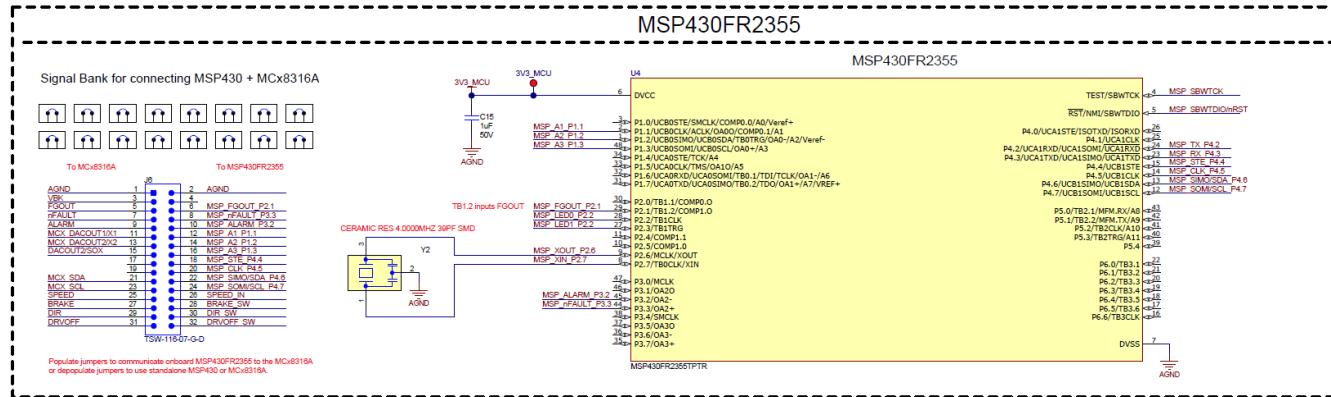


图 8-5. MSP430FR2355 MCU 示意图

## 8.6 MCF8316A 三相无传感器 FOC 集成驱动器

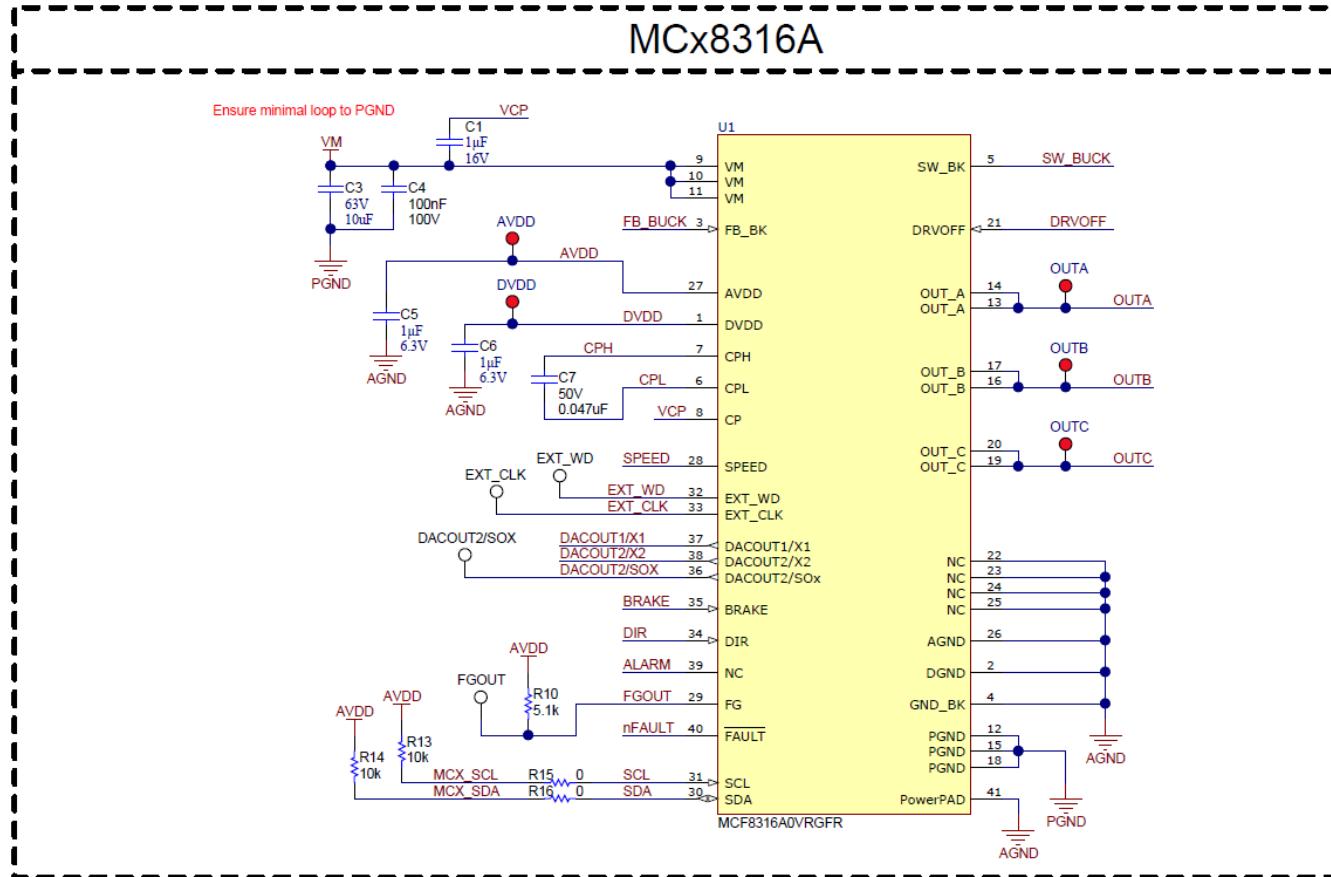


图 8-6. MCF8316A 三相无传感器 FOC 集成驱动器示意图

## 8.7 降压稳压器

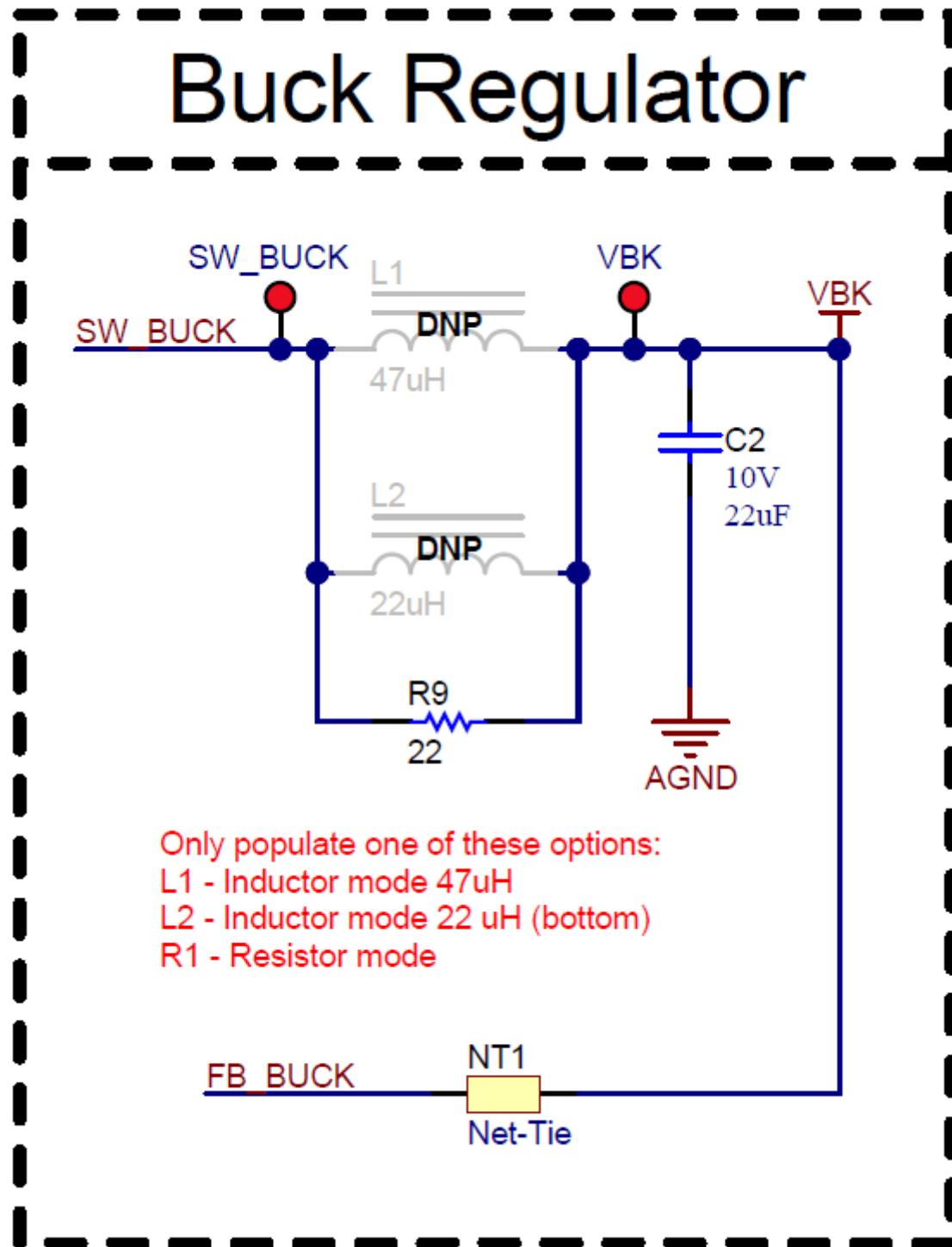
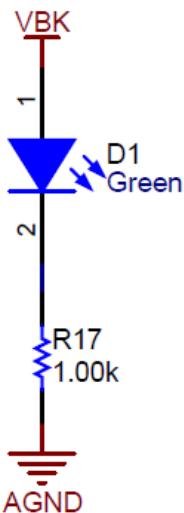


图 8-7. 降压稳压器示意图

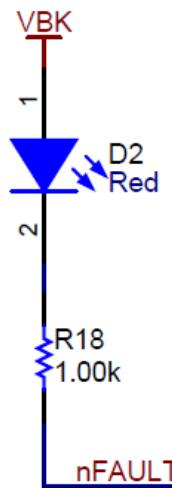
## 8.8 状态 LED

# Status LEDs

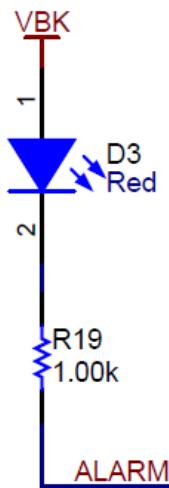
Buck LED



nFAULT LED



ALARM LED



VM LED

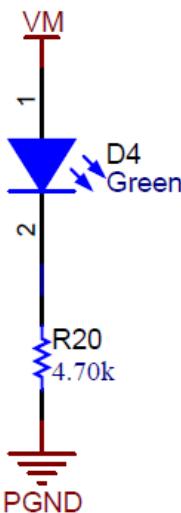


图 8-8. 状态 LED 示意图

## 8.9 开关和速度输入

# Switches / Inputs

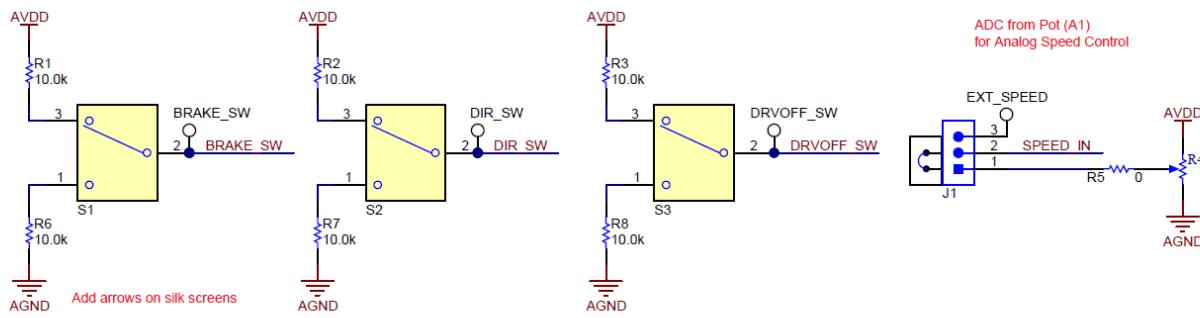


图 8-9. 开关和速度输入

## 9 修订历史记录

注：以前版本的页码可能与当前版本的页码不同

日期	修订版本	说明
2021年8月	*	初始发行版

## 重要声明和免责声明

TI 提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做出任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、某特定用途方面的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他安全、安保或其他要求。这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的应用。严禁对这些资源进行其他复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。您应全额赔偿因在这些资源的使用中对 TI 及其代表造成任何索赔、损害、成本、损失和债务，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 TI 的销售条款 (<https://www.ti.com/legal/termsofsale.html>) 或 [ti.com](http://ti.com) 上其他适用条款/TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。

邮寄地址 : Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265

Copyright © 2021, 德州仪器 (TI) 公司

## 重要声明和免责声明

TI“按原样”提供技术和可靠性数据（包括数据表）、设计资源（包括参考设计）、应用或其他设计建议、网络工具、安全信息和其他资源，不保证没有瑕疵且不做出任何明示或暗示的担保，包括但不限于对适销性、某特定用途方面的适用性或不侵犯任何第三方知识产权的暗示担保。

这些资源可供使用 TI 产品进行设计的熟练开发人员使用。您将自行承担以下全部责任：(1) 针对您的应用选择合适的 TI 产品，(2) 设计、验证并测试您的应用，(3) 确保您的应用满足相应标准以及任何其他功能安全、信息安全、监管或其他要求。

这些资源如有变更，恕不另行通知。TI 授权您仅可将这些资源用于研发本资源所述的 TI 产品的应用。严禁对这些资源进行其他复制或展示。您无权使用任何其他 TI 知识产权或任何第三方知识产权。您应全额赔偿因在这些资源的使用中对 TI 及其代表造成任何索赔、损害、成本、损失和债务，TI 对此概不负责。

TI 提供的产品受 [TI 的销售条款](#) 或 [ti.com](#) 上其他适用条款/TI 产品随附的其他适用条款的约束。TI 提供这些资源并不会扩展或以其他方式更改 TI 针对 TI 产品发布的适用的担保或担保免责声明。

TI 反对并拒绝您可能提出的任何其他或不同的条款。

邮寄地址 : Texas Instruments, Post Office Box 655303, Dallas, Texas 75265  
Copyright © 2022, 德州仪器 (TI) 公司